# This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

# **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

# IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Problem Image Mailbox.

	÷				
			÷	÷	eş î
			¥		
•					

Reference (3)

#### ⑩日本国特許庁(JP)

⑩特許出額公開

## ⑫ 公 開 特 許 公 報 (A)

昭64-64090

@Int.Cl.4

識別記号

庁内整理番号

@公開 昭和64年(1989)3月9日

G 07 D 7/00 9/04

H-6727-3E A-6929-3E

審査請求 未請求 発明の数 1 (全 21 頁)

❷発明の名称

紙幣計数機における判別装置

②特 顧 昭62-106974

锋

母出 類 昭62(1987)4月30日

砂発明者 雲雀 英幸

東京都北区東田端1丁目12番6号 ローレル精機株式会社

東京研究所内

砂発明者 篠崎

東京都北区東田端1丁目12番6号

ローレル精機株式会社

東京研究所内

⑪出 顋 人

コーレルバンクマシン

東京都港区虎ノ門1丁目1番2号

株式会社

砂代 理 人 弁理士 志賀 正武

外2名

#### €R: #R #

1. 発明の名称

紙幣計数機における判別装置

2. 特許請求の証置

ホルグに強張された紙幣を吸引軸に吸着させて 一枚ずつめくり取りながら計放利別する紙幣計数 機における判別装置において、

紙幣の表面に光線を照射する投光器と、複紙幣の表面に光線を検出して、紙幣のの表面で反射した光線を検出して、耐起紙幣のの表面のが表面のがある検出素子と、前記紙幣のの表面のができた。この選択手段と、この選択手段に記憶手段に記憶手段に記憶手段となり、可能に、前記記憶手段との関に、前記記憶手段との関に、前記記憶手段との関に、前記記憶手段との関に、前記記憶手段との関に、前記記憶手段との関に、前記記憶手段との影像データを適宜限するデータ環外手段とけてなり、

前紀データ選択手段は、企業の指定が行なわれ

た場合に、指定された金種について正述表裏の4パターンの基準データを選択し、一方、金種の指定が行なわれない場合に、1枚目の紙幣について、し種の金種・データを選択するとともに、2枚目以降の紙幣について、1枚目の紙幣の金種について、1枚目の紙幣の金種にで、放金種の表裏正逆4パターンの基準データを選択することを特徴とする紙幣計数機における利用金額。

3. 発明の詳細な説明

: 産業上の利用分野 j

本発明は抵牾計数機に関わり、特に、抵牾表面の光学パターンを洗取って異複券提入の有無、二重送り等を検出しつつ計数を行なうようにした紙幣計数機に関するものである。

「従来の技術」

一般に抵牾計数限は、公転しながら自転する吸引体内の真空圧により、抵牾を一枚ずつ吸着して めくり取りながら計数を行なうとともに、計数中 の紙幣に異なる金種の紙幣が混入しているか否か をチェットする機能を称している。

. .... . . . .

接来、これような機能を有する最終計算機のこ で、本出版人は実開紹らり、1019で9号上級 に示す如き 磁熱計数機における特別装置 を低 に提供している。

この販売計数機における判別装置は、吸引値に 吸着される部分の近傍で紙幣表面のパターンをラ くと状に必取るようにしたものであって、認取っ たデータを基準データと比較することにより、全 種および表裏の判別が行なわれるように構成され たものである。

### こ 食明が解決しようとする問題点 ゴ

をころで、このような傾別装置においては、紙幣を面のパターンを固定されたります。このまうにとており、かつ、このライインには、大きになるでは、かっつ、とき紙幣に登録した。カインを得るための投出を、カインを得るための投出をなるで、できた場合に、カインを得るための投出をなるで、できた場合に、カインを得るための投光器及び受光器の位置変更が必要であり、これに

-3-

#### 1. 作用 1

この発明によっぱ、可犯手段によって、抵無の 表面パターンを複数のラインデータとして選択的 に取り出すようにしたので、 紙無の整線に応じた 週切なラインデータが選択される。

また、データ選択手段によって、全種の指定が

よって、復選の設計変更が必要となる場合があった。

本定別はも記事情になるこれもここと。 て、複数にラインデータを選択して取り出すとこ もに、判別基準となる基準データを金種指定の存 機に応して選択することによって、優々の整機を 有する磁幣(例えば、自国あるいは他国磁幣)料別 を効率良く行うことが可能な紙幣計数機における 異種券料別装置を得ることを目的とするものであ る。

## 「問題点を解決するための手段」。

このような目的を達成するため、本発明は、本化 かに 後頃された紙幣を開始に 吸着させて一枚 ずつめくり 取りなから計数 料別する紙幣 お遅 部計 数 紙幣 の 及紙幣 の 及 解 は に と 、 放 紙幣 の 及 面 パターン を 複数 出 素子 と 、 が 証 紙幣 の の に な の の の に 変 段 と と 、 が 正 選択 的 に な 取り 出 さ れ た ラ イ ン の 選択 手 数 に よ って 取り 出 さ れ た ラ イ ン データ

-4-

#### "发电例 .

以下、本発明を乗し図~第10図に示す一実施 例に易づいて説明する。

まず、第1回ないし事3回にしたがって紙幣計 数機機構の構成を説明されば、この計数機構は、 紙票5をホルブーに載せてこのホルダーを輸2を 中心として水平旋回させることにより、第1回変 線で示す計数位置、あるいは第1回頻線で示す待 機位置に移動させ、ホルダーが計数位置にあると きに、回転筒3を輸4を中心として第1回反時計 年前に回転させながら、回転間3上の吸出値3を触らを叩いとして特計方向に回忆させ、この場と幅3円に真空田を作用させてポーツートにの最繁3年1 数すっかくり取りなから計算を行ならこととに、後述する投光器がら紙幣3年表面に無利した光線の反射光を受光器で決取って紙幣の利別を行なるようにした基本構成となっている。

可記すれゲートには、妖勢 S を真例:吸引動うの双寸測にから支える台版 L a が設けられ、この台板 L a の表面 L b は、反射光レベルが低くなるよう場色系で形成されている。

利記回転筒3および吸引輪5の輪4. 6は、第 3図にデオように中空状に形成されるとともに、 吸入管路でを介して異空ポンプ8の吸入ポート9 に接続されており、この異空ポンプ8の母を定か、 前記吸引輪5の外間の一部に設けた間の部10を 介して低幣8に作用することにより、吸引輪5に 低幣8か吸費されるようになっている。また、前 記吸入管路での途中には圧力センサ11か設けら にており、この圧力センサ11によって、吸入管

によって、吸引軸5が吸着分離した紙幣の起立状態を保つことにより、二重送りされているか否かを検知する箇所(第1図において紙幣が吸着分離された位置Sa)に、該紙幣の位置決めが行なわれるようになっている。

~ 1 -

また、前記回転間3の外周には、磁性体からなる作動片17が複数貼付されており、これらの作動片17が磁気センサ18を作動させるか否かにより各吸引袖5内が機位置(関口部10が紙幣に正対しかつ吸引袖5内が真空ポンプ8と連通される位置)にあるかが検出されるようになっている。

なお、第3図において、符号19は回転筒3をベルト20を介して駆動する計数モータ、符号2 1 は異空ポンプ 8 をベルト22を介して駆動するポンプモータ、符号23 はホルダー1 を旋回させるホルダーモータ、符号24 Aおよび24 日は、ホルダー1 が開位置(吸引軸5 に接近した位置)

路で内の異型生が販売を吸着し得る程度に言葉したが否がが検出されるようになっている。

一方、前記真空ポンプ8の様気ポート(ミには、 狭気容易(3 か接続されており、この提気容器( 3 の先端には、低無 S の側面に排気を吹付けて低 無 S 相互の分離を容易にするための排気ノズル( 4 が設けられ、一方、排気管路(3 の途中には、 低帯の計数が行なわれていないときに排気を放出 ロ1 5 に切換えて排気ノズル(4 からの結合の発 生を防止するソレノイドバルブ(6 が設けられている。

また、前記吸引触5のそれぞれには、第1図~第3図に示すように、一寸の位置規制片5aが設定されている。この位置規制片5aは、吸引触5の側面から突出し、かつ放設引触5の関ロ駅のように設けられたものであって、隣日部10から外気が吸引された吸引触5に抵帯が吸着された際に、抵牾を関方から実体して、減低等の関れあるいは折り曲がりを防止するようになっている。そして、このように前記位置規制片5a

- 5 -

にあるか関位置(吸引触 5 から離離した位置)にあるかを検出するホルダー位置検出スイッチである。

更に、回転筒3の近傍には、セパレータ25かけられており、このセパレータ25は、雑26に水平度回自在に支持されるとともに、ばね27によって第1図反時計方向に付勢され、更によりに対する。そして第1図時計方向に付きされている。そして第1回させられるようになっている。そして近常となっている。と登極版書をだめている。では、改述するようには新たに対したときにすで、の間に挿入されている。と分離させる機能を有している。

次に、紙幣を乗ねた幣財に確認印を押す押印機 構について著し図を参照して説明する。

第1 図において符号30 で示されるものは、ホルダーに設けられた印鑑保持部材であって、この印鑑保持部材30によって印鑑31 が矢印(イ)ー(ロ)方向に移動自在に支持され、かつ紙幣5 に対して近接離間するように移動自在に支持されている。また、前記ホルブーの基礎部には、ダイヤル

3 2 が設けられており、このダイヤル3 2 を回転 させらことによって、前記印度3 1 が美印、(デ (ロ)方向に移動して、印度3 1 の原印度3 1 ) か 特計Bに位置合わせされるようになっている。

また、ポルグしを支持する著台上には、軸33 を中心として水平面内で回動する打撃アーム34 と、放打撃アーム34を回動させるソレノイド3 るとが改けられており、この打撃アーム34をソ レノイド35の動作により回動させることによっ で、放打撃アーム34の先端軍が印度の後端軍3 しかを後方から神圧して、抜印電31の採印取3 12を將対上に近接させ、これによって併封上に 原印が行なわれるようにしている。

次に、前記吸引触5によっておくり取られた紙幣の二菱送り検出機構について第1図を参照して 説明する。

第1図に符号37及び符号38でそれぞれ示す ものは二重送り検出用ランプ及び受光素子(これ う業子によって二重送り検知センサが構成される) であり、符号39で示すものは受光業子に光を

-11-

最前面の紙票 S b に光を照射する投光器、符号4 1 で示すものは、この投光器 4 0 から紙幣 S b に 照射された光の反射光を受光する受光器(検出業 子)であって、投光器 4 0 から発せられた光線は、 紙幣 S b の二点環幕で示すエリア E を含む循域に 照射されるようになっている。

 進光する要光レンズである。

新記二種途の検出用ランで3.7 及び受モ無子3.3 は年に回転乗3.例に向けて設けられたものであって、前記二種造り検出用ランプ3.7 から危光された光線は、めくり取られた紙幣Saに対して交差する方向から照射され。かつ鉄紙幣Saのめくり取り部分における格中央位置に照射されるようになっている。

そして、このように光の照射が行なわれた紙幣 Saは、この紙幣 Saを透過した光の電つまり透 過光量が受光素子 3 8 により映出され、更に、こ の受光素子 3 8 が検出した透過光量に基づきこ金 造りの判断がなされるようになっている。すなの 5、この透過光量が所定値以上であれば正常ない。 り(一枚送り)と判断され、過過光量が所定値以下 であれば二番送りと判断されるようになっている。

次に、抵牾の金種利別および表裏判別を行う判別機構について第1図及び第2図を参照して説明 する。

図において符号40で示すものは、集後された

- 12 -

破万向がエリアEのY座標に対応しており、このようなエリアセンサの破機座標とエリアEのXY座標との対応によって、エリアEにおける表面パターン(ラインデータ)を例えば、Y=1、Y=3とラインを指定して読み出すことができ、更には、読み出されたエリアデータをROM64(後述する)に記憶されている基準データと比較して、紙幣Sもの金種料別及び表裏料別を行うことができるようになっている(詳細は後述する)。

次いで、第4回により、前記計数機構および判別機構をそれぞれ機作する計数制器回路 4 5 (データ選択手段)および判別制器回路 4 6 (選択手段・比較手段・データ選択手段) を説明する。

すなわち、計数制御回路 + うは、後述する計数 制御プログラム (第 5 図及び第 6 図参照) 等を記憶 している R O M 4 7 と、この R O M 4 7 に記憶さ れているプログラムに従って各種データの意込み と読出しとを行なう R A M 4 8 と、これらを制御 する C P U 4 9 とから 成されている。更に、 C P U 4 9 には、人力側 I / O ポート 5 0 およびレ ノーパラーを介して、計数的作制始を指示するスタートスイッチ 5 2 、金型及びこび送り判別を行うための改出モードスイッチ 5 3 、及び判別を行うための表質モードスイッチ 5 4 が接続されるととした、ホルダーとが開位記にあるか関心記にあるか関心記にあるかのは出するホルダ位記位出センサ 2 4 A および 2 4 B 、回転局位記センサ 1 8 、圧力センサ 1 1 及び 7 リアスイッチ 等のその他の 操作スイッチ (データ国択手段)5 5 がそれぞれ 位数されている。

- 15 -

込みと捉み出しとを行うRAM65と、これうを 別部するCPU66とから設成されている。更に、 前起CPU66には、出力用!/Oポート70及 び図時回路7~を介してエリアセンサ34が接続 され、このエリアセンサ34の出力が均認器72、 A/Dコンバータ73、人力倒し/Oポート74 を介して前起CPU66に人力されるようになっ

なお、前記図図図図ですりからエリアセンサ34に供給される図図は今は、X 位図の用は号とかっなり、これらX 位図の用は号とといっなり、これらX 位図の用は号の出力によって低分のエリアとにおける役定位立ので、このデータとなっている。そして、この取りを決み出すようになっている。そして、この取りないのでは、まず、Y 位図の用は号を出力してエリアとのX を設定しているようにすれば良い。例えば、Y を ! に及定してエリアとにおけるデータをラインデータ(X 、T エリアとにおけるデータをラインデータにおけるデータをラインデータにおけるデータをラインデータにおけるデータをラインデータとと

きるようになっている。

一方、スタートスイッチ 5 2 は、10 一 是 2 列 では エルグー 1 に 设けた 押 ボタン 6 の・ 取 1 公 8 明」から 内 減されているが、例えば、 ポルグー 1 に 低 味 5 が 答 収 きれたことを 放出する センナ ( 図 示略)を スタートスイッチ 5 2 として 使用して 6 よい。

また、前記CPE49には、出力到1/0ポート61およびドライバ62を介して、ソレノイド (協印ソレノイド)35、二豆送り放出用ランプ37のるいは投光器40とからなるランプ、ホルグーモータ23、計数モータ19、ポンプモータ21、ソレノイドバルブ16、バッチソレノイド28、および抵緊計敗囚の操作パネル(図示略)などに設けられて抵尿の改改、異常の有疑等を表示する表示の63がそれぞれ後認されている。

一方、前記判別制御回路 4 6 12、料別制御プログラム (第7回及び第8回参照) 再を記憶しているROM (記憶手段) 6 4 と、このROM 6 4 に記むされているプログラムに従って各種データの自き

- 16 -

1)として飲み出し、更に、Yを3に設定してエリアをにおけるデータをラインデータ(X、3)として読み出し、これら読み出された複数のラインデータ(X、1)、(X、3)等をRAM65に記憶されている翡翠データと比較するようにすれば良い(なお、慇勁用信号のX始及びY始は新2回に示すエリアをのX他及びYぬにそれぞれ対応している)。

一方、前記A/Dコンパータ73には、エリアセンサ34と同僚に、 均恒器78を介して二登送り的知センサ37・38が投換されている。また、これら均幅器72・78とA/Dコンパータ73との間には、 出力明(/Oボート70からの切役債等によ こなぼこるアナログスイッチ79・80によって、エリアセンサ34のるいは二旦送り公知センサ37・38のいずれか一方の出力信号が A/Dコンパータ73に送られるようになっている。

また、前紀計数期毎回路45のCPじ49と四

別制銀箔終するのCPUも6とは、データを透明 1.どのデート8寸、32を介して相互に接続されており、相互にデータを変換して連動動作し引き ように構成されている。

なお、事も辺におけるSNは以下の疑問におけるステップNを示し、事9図おけるTaは以下の 説明におけるタイミングTaを示すものとする。

(a)心計数制御動作 1 (第5回及び第9回参照) <ステップ 1 >

#### 電源投入

#### くステップ2>

ホルグ位置検出センサ21A、24Bの出力信号により、ホルグトが開位置にあるか否かを判断し、NOの場合にはホルグーモータ23を駆動してホルグートを開位置に設定し(スティブ3)、YESの場合には次のステップ1へ速む。

くステップ4>

- 19 -

に進み計数動作を開始し、また、YESの場合には、検出を一ドのNルーチン(第5図(A)のステップもの)に進む。

この検出モードONルーチン(ステップ62~66)について東る図(B)を参照して説明すると、まず、ステップ62において、食糧設定スイッチ(操作スイッチ 55)が操作されているか否かを判断し、NOの場合にはステップ63に進み、自国紙幣(日本関紙幣)について、食種の設定かないことを示す自国紙幣無償定モードをRAM48に記憶し(ステップ63)、また、YESの場合には欠のステップ64に進む。

そして、ステップ 6 4 では、指定図道択スイッチ (操作スイッチ 5 5 )が自国に設定されているか 否かを判断し、Y E S の場合には、自国紙幣について、金種の設定があることを示す自国紙幣金種指定モードをR A M 4 8 に記憶する(ステップ 6 3 )。 また、ステップ 6 4 において、指定国道択スイッチが他国(例えば、米国)に設定されている(ステッチが他国(例えば、米国)に設定されている(ステッ

プ64においてNOの)場合には、他国抵策につ

同転用位置センサ18からの出りの存無により、 吸引軸分が待機位置してなれる。吸引軸分が緩繁 に出むする位置しにあるか高かを判断し、2000 場合には、対数モータ19を低速拡動して投引軸 うを待機位置に設定し(ステップ3)、YESの場 合には次二ステップ8~進む。

ィスチップ 6 >

モードの設定操作がなされているか否かを判断 し、VESの場合には、各種のモード設定動作、 例えば原印モードの操作設定により採印モードを RAM 4 8 に記憶し (ステップ 5 0)、また、NO の場合には次のステップ 7 へ速む。

#### イステップ1>

スタートスイッチ 5 2 からスタート信号(S T 3 が出力されたか否かを判断し、N O の場合には前記ステップ 6 に戻り、Y E S の場合には、欠つステップ 8 に進む(タイミング T 3 )。

くステップ8>

検出モードスイッチ53がのNとなっているか 否かを判断し、NOの場合は、次のステップ10

- 29 -

いて、特定金種の指定があること(例えば、米国の100ドル抵索)を示す他国販幣金種指定モードをRAM48に記憶する(ステップ 66)。

そして、ステップ 6 3 、 6 5 、 6 8 において、 自国紙幣無信定モード、自国紙幣全種指定モード、 他国紙幣会種指定モードをそれぞれセットしたな うば、第 5 図(A)のステップ 9 に戻る。 <ステップ 9 >

二重送り検出ランプ 3 7 及び投光器 4 0 を点灯 して、 異種券あるいは 料別異常紙幣の検出が行え るように準備し、 次のステップ 1 0 に雄む。 <ステップ 1 0 >

ホルダー位置センサ24A.24Bの出力により、ホルダー1が閉位置にあるか否かを判断して、 べ O の場合には、ホルグモータ駆動信号(H M D) が出力されて、ホルダーモータ23を駆動してホ ルダー1を閉位置に設定し(ステップ11)、YE S の場合には次のステップ12へ進む(タイミン グエリ)。

<ステップ12>

センで観動信号(PMP)が出りされて、ポンプ モータ21を駆動するエビもに、プレスプトバル で駆動信号(SV)が出りされて、プレップを示し ブルるを排放しズルトも倒に切換える。 マスティアト3 >

吸引触らが開始位置にあるか否かを判別し、NOの場合には、計数モータ電動信号(CMD)が出力されて、計数モータ19を低速で逆方向に電動して吸引軸らを開出位置に設定し(ステップ14)、また、YESの場合には、次のステップへ進む(タイミンマT))。

#### <スチップ15>

正力料定信号(VSW)が出力されたか否かを判別し、すなわら、吸入管路で内の異恋圧が所定の適まで上昇したか否かを判別して、NOの場合には、前記タイミングで、から所定時間(真空圧上界に必要とされる時間)程過したか否かを判別し(ステップ16)、このステップ16がNOの場合には、ステップ15へ戻り、また、ステップ16がYESの場合には、後述する吸引不良処理ルー

- 23 -

なっているか否かを特別し、OFFとなった(タイミングで e+,)ことを条件として次のステップ 2 D へほび-

くステップ20>

計数モータ19、ポンプモータ21を停止する。 <ステップ21>

ステップ20によって回転筒3の停止動作と並行して、ホルダのオープン信号が出力されたか否かの特別を行い、YESの場合にはステップ2に戻り(タイミングTa)、NOの場合にはこのステップ21で待機する。そして、ステップ2に戻った場合には(タイミングTa)、ホルダー1が開になったか否かの判別が行なわれ、ホルダー1が関となるまでホルーモータ駆動信号(HMD)が出力される。

そして、ホルダーが調(ステップも:タイミング T no.1)となると、モータ 駆動信号(H M D)が O F F となると同時に計数モータ 駆動信号(C M D)が 出力されて、計数モータ l 9 を駆動する。そして、この計数モータ l 9の駆動によって吸引軸 5 が待

た/束を倒(み)に触吸みで示す。へ進む。

ーラ、このステップ ( 5 が Y E S の場合には次 このサーブ ( 7 へ進 C / 7 Y E ) ですい。 マステップ ( 7 >

前記任力判別信号「VSW」が出力されたとき (スティブも5)に、計数モータ駆動信号(CMD) が出力されて、回転筒3および吸引触5の回転を 開始する。

ベステップ 182

吸引動うが紙票を一枚ずつめくり取りなから計数を行ない、回転筒位置センサ 1 8 が信号(SNS)を発生するたびに、エリアセンサ 4 2 の検出データを取り出すためのトリガー信号(TRC)が出力される。また、このとき計数信号(CNT)が出力されて、紙票の計数(あるいは判別)を行なう(タイミングで、~下。)。

くステップ 19シ

正力制定信号(VSW)が出力されているか否か、 すなわら、めくり取るべき転幣がなくなって吸入 質路で内の真空圧が上昇できない状態(OFF)と

- 24 -

機位置にまで移動して来ると、回転関位置センサ 18の出力がONとなり、これと同時に計数モー タ19が停止されられる(タイミングTn+c)。

このようにして吸引触5が待機位置に停止させ うれると、次回のスタート信号(ステップ 7)によっ て、直ちに計数を開始し得る状態となって、次の 単編が完了する。

次いで、吸引、不良処理ルートAについて説明 する。

すなわち、針数モータ19のブレーキの動作不 良などの原因によって回転問3が所定位置に停止 することができない場合には、吸入資路7の内耶 が外部から密閉されないため、一定時間以上経過 しても真空圧が上昇せず、したがって、圧力料定 信号が0Nとなることができない(ステップ16)。

このような場合には、計数モータ19を定連で 逆転させて回転両3の位置を調整し(ステップ3 0)、ステップ13ないし15を繰り返す。そして、 この動作をN回線り返しても真空圧が上昇しない 場合(ステップ31)には、ポンプモータ21を 學生させ(ステップ 3 2)、アラーム信号を出力し (ステップ 3 3)、その後、機関を弾止させる「ス テップ 3 4 )。

次に、CPU49における計数処理フローについて来る図を参照して必明し、更に、CPU68における判別処理フローについて来で図及び来8

〇計数制御勤作2 (第6 図参報)

くステップ100>

スタート

くステップ!01>

検出モードスイッチ 5 3 が 0 N となっているか 否か、すなわち、紙幣表面のパターンを洗取る必要 があるか否かを判断し、 Y E S の場合には、 料別 0 N 信号及び表裏モード信号( 退し、 表裏モード スイッチ 5 4 か 0 N のときのみ、 以下同じ) を出力し( ステップ 1 0 2 )、更にこれら紙幣 料別 0 N 信号及び表裏モード信号を第7 図に示す 判別ルーチンに供給する(矢印①で示す)。

また、検出モードスイッチ53がOFFとなっ

- 27 -

た、前記ステップ 1 0 6 において、圧力制定信号 (V S W)の出力がある( Y E S) の場合には、次のステップ 1 0 7 へ進む。

<ステップ107>

検出モードスイッチ 5 3 が 0 N となっているか 否かを判断し、 Y E S の場合にはステップ 1 0 8 に進み、 N 0 の場合にはステップ 1 0 9 に進む。 <ステップ 1 0 8 >

異金種が検出された場合、表裏料別モードの時に表裏不一致が検出された場合、全ての基準パターンと一致せず判別異常と判断された場合、あるいは二重吸着が検出された場合に、判別処理フローから出力されるエラー信号(矢印②で示す)の人力があるか否かを判断し、YESの場合にはバッチソレノイド28を動作させて計数を中断し、また、NOの場合にはステップ109に進む。

くステップ109>

パッチモードがONとなっているか否かを判断 し、NOの場合にはステップ 105 に戻り、YE Sに場合にはステップ 110 に進む。 ている場合には、計数のみを行うと対策して、欠 ニステップ103に進む。

< 2 ÷ 1 2 1 0 3 >

回転請収置センサ出力信号(SNS)のまとがでを検出し、VESとなった場合に次のステップ(04へ建む。

くステップ 1 0 4 >

前記ステップ 1 0 3 と同一のタイミングでトリガーは号(TRG)を立上がらせるとともに、このトリガー信号(TRG)の出力を第7回に示す判別ルーチンに供給する(矢印②で示す)。

< ステップ | 0 5 >

回転間位置センナ出力信号(SNS)のON-OFF状態を検出し、ON(YES)の場合には、圧力料定信号(VSW)がONとなっているか否かを判別し(ステップ106)、このステップ106がNOの場合に、判別OFF信号を出力し(ステップ150)、かつ、計数モータ19、ポンプモータ21の駆動及び二種送り検出用ランプ37、投光器40の点灯を停止する(ステップ151)。ま

- 28 -

くステップ110>

紙幣の枚数料別を行い、紙幣の計数値が所定枚数に腐たないと判断された場合(NO)には、ステップ105に戻り、また、紙幣の計数値が所定枚数に達したと判断された場合(YES)には、バッチソレノイド28をONとして、計数紙幣を未計数紙幣から分離した後(ステップ111)に、料別OFF信号は矢印①に示すように料別処理フローに供給される)、計数モータ19、ポンプモータ21の認動及び二重送り検出用ランプ37、投光器40の点灯を停止する(ステップ113)。そして、次のステップ114に進む。

くステップしし4 >

上記したパッチ処理時、もしくはエラー検出時に動作したセパレータ25の作動を解除するクリア操作が行なわれたか否かを判断し、YESの場合にステップ113に進む。

<ステップ115>

ホルダートに対しオープン信号(ステップ21

を明しを出りして、このフローが終了する。 - 文に、ステップ(20~ステップ)21について説明する。

くステップ120>

前記ステップ105において、回転間位置センサ出力ほ号(SNS)のON-OFF状態を検出し、ONの状態であれば、前記ステップ105~ステップ109(またはステップ119)のルーチンを同り続け、OFF状態となったところで、このステップ120へ移行する。そして、前記ステップ106と同様に大力がOOの場合には、前記ステップ106と同様に大力する(ステップ130)とともに、針数モータ19、ポンプモーク21の駆動及び二重法り検出用ランプ37、投光器40の点がを停止する(ステップ131)。また、前記圧力料定信号(VSW)の出力がYESの場合には、ステップ121に進む。

< ステップ 1 2 l >

- 31 -

否かを判断し、NOの場合にはステップ160に 進み、YESの場合にはステップ153に進む。 <ステップ153>

一定の時間に亙って(ステップ 1 5 4 )、料別ルーチンかうエンド信号が出力( 矢印④で示す) されなかった場合、例えば、計数すべき紙幣がセットされているにも向わらず、紙幣の吸着が行なわれなかった場合等には、記憶耶( RAM 4 8 あるいは C P U 4 9 ) の所定のエリアに残留エラーを示すフラグを立てた後(ステップ 1 5 5 )、次のステップ 1 1 4 に進む。

また、第7図の判別処理フローからエンド信号 が出力された場合には次のステップ I 6 0 に進む。 <ステップ I 6 0 >

モード設定が枚数チェックモードになっている か否かを判断し、NOの場合にはステップ | 6 4 に進み、YESの場合にはステップ | 6 1 に進む。 <ステップ | 6 1 >

枚数チェックモードにおいて設定された枚数に、 計数された紙幣の計数値が一致しているか否かを 別転筒位置センサ出力信号(SNS100のNとなっているか否かを再度判別し、NOに場合にはスチップ 1 2 0 に戻り、YESの場合には、トッサー信号(TRC)を出力して(ステップ 1 2 2 % この TRC は矢印第に示すように判別処理フローに供給される )、カウンタを1 計数した後(ステップ 1 2 3 )ステップ 1 0 5 に戻る。

次に、ステップ150~ステップ165について説明する。

くスチップ 1 5 0 >

前述したようにステップ106、120において、圧力料定信号(VSW)の出力が検出されない場合、例えば待機位置にある抵勢が吸着されない、あるいは計数されるべき抵索がない場合等には、利別OFF信号が出力され、かつ、計数モータ19、ポンプモータ21の駆動及び二番送り検出用ランプ37、投光器40の点灯を停止させた後(ステップ151)、ステップ152に進む。

ベステップ152>

検出モードスイッチ53か0Nとなっているか

-- 32 ~

判断し、NOの場合には記憶部の所定のエリアに不一致エラーを示すフラグを立て(ステップ166)、ステップ114に進む。また、設定された 枚数と計数値とが一致した場合(YES)には、次のステップ162に進む。

< 3 + 9 7 1 6 2 >

モード設定が採印モードにセットされているか否かを判断し、YESの場合には採印ソレノイド35を動作させて、帯封に採印し(ステップ164 3)、また、NOの場合には次のステップ164 に進む。

くステップ 1 6 4 >

加算モードにセットされているか否かを判断し、 YESの場合には、先に計数された紙幣の計数結 奥を加算し、その加算結果を記憶部に記憶させ、 また、NOの場合には、ステップ115に進み、 計数処理が終了する。

次に、CPU66における判別処理フローについて第7回、第8回及び第10回のタイムチャートを数照して説明する。

ベスチップこりりつ

スクート

イスチップ2011

計数ルーチンからトリガー信号(TRG): 矢田 ②で示す:が出力されたが否かを判断し、YES の場合に欠ガステップ202に進む。

イスチップ202つ

計数ルーチンから特別のN信号(矢印金で示す)が出力されたか否かを判断し、Nのの場合にはステップ201に戻り、YESの場合には、第4回に示すアナログスイッチ80を選択して、二重送り検知センサ37、38の出力を増幅器78、4アロコンバータで3を介して取り込み、RAM6に進む。

くステップ204>

ステップ215、ステップ223、ステップ2 3 8においてセットされたエラーコードに答づき、 鬼会種の展人育り、 変異不一致有り、 料別異常有 り (異常紙幣の底入)か否かを判断しにこれら異金

- 15 -

エラーコードを出力して、そのエラー内容を 漫示 郎 6 3 に表示した後(ステップ 2 0 7 )、ステップ 2 0 1 に戻る。

なお、前記ステップ 2 0 7 で出力されたエラー は号は矢印章で示すように第 6 図の計数ルーチン のステップ 1 0 8 に供給される。

また、NOの場合つまり二重吸着が無と判断された場合には次のステップ 208に進む。

なお、ステップ204と同様に最初のトリガー信号(TRG)出力時には、二重吸着を判別すべき 紙幣Saは事も図の位置に存在せず、また、馬準 となる二重比較レベルはセットされていないので、 このステップ206は名にNOでステップ208 に進む。

くステップ208>

男 4 図に示すアナログスイッチ 7 9 を選択し、 エリアセンサ 3 4 の出力を増幅器 7 2 、 A / D コ ンパータ 7 3 を介して R A M 6 5 に記憶すること により、エリアをにおけるエリアデータ( N ラ イ ンにおけるデータ)の取り込みが行なわれる。な 用の投入、皮質不一致、特別既常の検出についてはスキャでとしま、222、23~で述べる)、 ではらてもら時合にはエラーは号及びエテーコートを出りして、そのエラー内容を表示率63に左 示した後(スキャで205)、ステップ20~に戻る。なお、前記ステップ20~で出力されたエラー信号は矢印象で示すように集6回の計数も~チンのステップ108に供給される。

また、異金限の産人、要選不一致、判別異常が 無い場合(NO)には次のステップ206に進む。

なお、最初のトリガー信号(TRC)出力時には、ステップ215、223、238を通っておらず、料別もなされていないから、最初のステップ206に進む。

<ステップ206>

ステップ203で二重送り検知センサ37、3 8から取り込んだ検出データとステップ318(後述する)でセットされた特別基準となる二重比校 レベルとに基づいて、紙幣が二重吸着がされたか 否かを判断し、YESの場合にはエラー信号及び

~ 36 -

お、このエリアデータの取り込みは、第8図に示 すようなフローに基づいて行なわれる。

つまり、取り込み信号が出力された場合(ステップ300)に、 Yを0、 Xを0に設定した後(ステップ301)、次のステップ302に進む。そして、このステップ302では、必要とするNラインのデータ(ラインデータ)の出力が終了したかを判断し、 YESの場合には判別開始信号が出力を付て(ステップ303)、 東7図のメインルーチンに戻る。また、ステップ302において、 NOの場合には指定されたNラインのデータがステップ304~31とループし、波データの出力が行なわれた時点で応したようにステップ303に進む。

をして、このようにエリアデータのライン毎の 取り込みが終了すると、第7回に示す次のステッ ブ209に進む。

< ステップ209 >

ステップ208において取り込んだデータがパ ターンを有さないレベルのものか否か(すなわち、 前記ホルダーの表面16の無色パターンが書かり を物断し、YES(データ無)である場合には、エンド信号を出力した後(ステップ210)、ステップ201に戻る。なお、前記ステップ210では 力されたエンド信号は矢印面で示すように限り辺の計数ルーチンのステップ153に供給される。

また、取り込んだエリアデータがパターンを有するレヘルにものである場合(NO)には、次のステップ211に進む。

#### <ステップ211>

自国紙幣無指定モード(第5 図(B)に示すステップ 6 3 で設定される) がセットされているか否かを判断し、全種の指定がなされている(NO)の場合にはステップ 2 3 4 に進み、また、金種の指定がなされていない(YES)の場合には、ステップ 2 1 2 に進む。

#### くステップ212>

吸引競与によって吸着された概常が「牧日であるか否かを判断し、NOである場合にはステップ 235に進み(後述する)、YESである場合には

~ 39 -

の表裏を示すフラグを立てた後(ステップ 2 1 7)、 料別した会種と表裏情報とに基づいてROM 6 4 に記憶させてめる二重吸着の料別基準である二重 比較レベルを記憶部(RAM 6 5)にセットした後 (ステップ 2 1 8)、ステップ 2 1 9・に進む。

#### <ステップ234>

一方、前記ステップ211において、金種の指定がなされていると判断された場合には、更に、このまで、この金種指定が自国紙幣についてなされたものか、他国紙幣についてなされたものかを判断する。つまり、自国紙幣金種指定モード(第5図(B)のステップ65で設定される)がセットされているか否かを判断し、YESの場合には、ステップ236に進む。

#### ベステップ235>

(i) ステップ212からフローが進んだ場合。 ステップ20Bで取り込まれた抵牾のエリアデータと、ステップ216においてセットされた金 種に基づく、自国抵常、表裏正逆4パターンの店 ステップとしるに感じ、

ベステップ213ン

ステップ208で取り込まれた1枚目の磁幣におけるエリアデータに対して、ROM64に記憶されている現行3金種(L種の金種)合計12パターン(4ヶ上パターン)の基準データ(1金種について、表質正逆4パターンある)とを比較して、次のステップ214に進む。

#### くステップ214>

前記し校目の展開のエリアデータと、12パターンの基準データとを比較した結果、一致したパターンがあるか否かを判断し、NOの場合には、判別が不能な異常概繁であるとして記憶部(RAM65)の所定のエリアに制別異常を示すフラグを立てて(ステップ215)、前記ステップ201に見る。

また、一致パターンがある(YES)の場合には、記憶部(RAM65)の所定のエリアに判別された 紙幣が3金種の内のいずれかしつであることを示すフラグを立て(ステップ216)、更に、該紙幣

- 40 ~

準データ(ROM64に記憶されている)とを比較 して、次のステップ237に速む。

(ii) ステップ 2 3 4 からフローが進んだ場合。 ステップ 2 0 8 で取り込まれた紙幣のエリアデータと、操作スイッチ 5 5 によって設定された金種に答づく、自国紙幣、表裏正逆 4 パターンの答響データ(ROM 6 4 に記憶されている)とを比較して、次のステップ 2 2 7 に液む。

#### くステップ236>

ステップ 2 0 8 で取り込まれた紙幣のエリアデータと、操作スイッチ 5 5 によって設定された金種に基づく、他国紙幣、表裏正逆 4 パターンの基準データ(ROM6 4 に記憶されている) とを比較して、次のステップ 2 3 7 に遊む。

#### <ステップ231>

航記ステップ 2 3 5 あるいはステップ 2 3 6 において、紙 のエリアデータと、特定金種の自国 /他国の漫真正逆 4 パターンの基準データとを比 校した結果、一致したパターンがあるか否かを判 断し、N O の場合にはこの紙 が異金種紙幣 ( 敏 密に言うと特別異常経無もあり得るとてあるとして、記憶器(RAMもの)の所定のエリアに異会種を示すでラグを立て(ステップ238)。前近ステップ201に戻る。

また、一致したパターンがある場合:YES・に は、前述したように、記憶部の所定のエッドに低 無の表裏を示すフラグを立て(ステップ21~)、 更に、ステップ218において、記憶部の所定の エリアに判別基準である二重比較レベルをセット して、次のステップ219に進む。

#### <ステップ219>

mendebbbbb m....

表質モードスイッチ54がONになっているか否かを判断し、NOの場合にはステップ201に進み、YESの場合には次のステップ220に進む。

ベステップ220>

この抵牾が1枚目であるか否かを判断し、NOの場合にはステップ222に進み、YESの場合には次のステップ221に進む。

くステップ221>

, -43-

トリガー信号(TRG)、二重データを取り込むさせのクイミングと来7回のステップ書号と対応させむ おし、 料別トリガー信号はステップ201に対で し、 二重データ取り込みタイミングはステップ204に、 エラーチェックタイミングはステップ204に、 エリアデータ取り込みタタイミングはステップ208に、 エリアデータ取り込みタタイミングはステップ208に、 エンドチェックタイミングはステップ208に、 エぞっぱな ステップ2130~218、 ステップ215~218、 ステップ215~218、 ステップ215~218、 ステップ215、 223、238にそれぞれ対応している。

上記のように構成された紙幣計数機の判別復復では、金種の協定があるか否かを判断し( 第 7 図のステップ21 3、第 5 図(B)のステップ 6 3)、その判断結果がNOの場合には、1 枚目の紙幣の表面パターンを3 金種×表裏正逆=12の基 データと比較するとともに、2 枚目以降の紙幣の表

前記ステップを主てにおいてセット、たり教育の抵勢の及案ロードを表異感覚データをして記憶部RAM65にセットし、この及業基準データに関ったで以後抵勢及業料定を行なる(ステップと2.2)。

くスチャブとう 2 2 2

ステップ2 1 7 でセットされる長星コードとステップ2 2 1 でセットされた長星県忠データとを比較して、2 枚目以降の紙幣が1 枚目の致しているを判断し、一致しているが否がある。 (YES)場合にステップ2 0 1 に遅り、不一致である(NO)場合に次のステップ2 2 3 に遊館ののエックに長夏不一致であることを示すフライを正っている。 ステップ2 2 3 3 を確したステップ2 0 1 ~ステップ2 3 3 を確り返す。

なお、上述したトリガー信号(TRG)、二重データを取り込む毎のタイミングは第10回のタイミングチャートにおいて記載されている。これら

- 44 -

面パターンを、1枚目の紙幣の比較結果に基づき、特定金種(1枚目の紙幣の金種)、表裏正逆4パターンの基準データと比較するようにしている(ステップ213、ステップ235)(ただし自国紙幣に限定される)。

また、前記ステップ211の判断結果がYESの場合、つまり免種の指定がある場合には、更に、ステップ234(ステップ65でのモード設定に要けているの金種設定にからりにおいて、この金種設定にからりではなされたものか、他国版際についてなる機関ではないのがある。モしている(YESの)場合にでないがある。モーンを、裏国版版を関係の表面パターンを、裏国版版をは、のの表面の表面は、全種(例えば1万円)の表面は、全種(例えば10の)の表面には、全種(例えば10の)には、全種(例えば10の)によりには、全種(例えば10の)によりによりによりによりによりによりによりによりにある。

このように、全限設定スイッチ(操作スイッチ

5 うにはいて、収数金段の内、いずれか1つの全限を指定するか多か、実施例の場合には、この全型は自保無限の3金段)、また、指定深度例えくッチ・投作スイッチ 5 5 )によって、日本を選択するか否かによって、少なくとも3つのモートを設定することが可能である。

また、前記モード(1)~(3)の内、例えばモード(2)を選択した場合には、「牧日の妖策からもパターンの基際データと関に組合することによって、モート(1)を選択した場合と比較して、効率良く異金配あるいは例別貿別紙箭の負出を行うこ

- 11 -

れ、処写モードに応じて自動的に切買られて興制 動作を実行するものである。

また、上記の判別制の回路 4 6 では、ラインデータをX 値に沿うように取り出したが、これに限定されず、Y 値に沿って取り出すようにしても良い

更に、前記エリアをにおける設面パターンを説み取るセンサとして、前記エリアセンサ3 4 に曾えて、1次元イメージセンサを第2 図に示す Y 位めるいは X 位に対し間照を以て収敏列配配し、受に、これうセンサの位出アータを列を指定して決み出すようにしても良い。

また更に、この抵保計散局においては、併封に 押印する押印原料と二直送りを放出する三直送り 段出原料との配置は任息である。

#### 「危味の効果」

以上群団に説明したように、この発明によれば、低層の表面パターンを放放のラインデータとして 選択的に取り出す過択手段を設けたので、低層の 懸御に応じた辺切なラインデークが過収される。 とができるととした。 収数の土奴パターン: 低級データの12パターン/1パターン 生吹: を低場 処理収定に応して過度することができて、 低級計 数級の高級能化を図ることが可能となる。

なら、上記の判別及取においては、府定国選択スイッチ(投作スイッチ 5 5 )を設けて、自国人他国の指定を行ったが、このスイッチの配設は任息であって、金型選択スイッチのみを設けて、 哲弘データか全での抵常について 4 パターンか、 1 枚目のみを 1 2 パターンにするかだけを選択するようにしても良い。

また、上記の判別接口においては、「枚目の低 常の金段及び表互相違に感づき、2枚目の低策の 判別を中となる基準データの国訳を行うようにし たが、更に、低常の金型及び基耳相阻とともに、 低常の正連相傾に基づき、基準データを選択する ようにしても良い。

また、米ドル低気を判別するプログラムは、日本国低弱を判別するプログラムを記憶しているR OM64に、あるいは増設されたROMに記憶さ

- 48 -

#### 4. 図面の簡単な説明

新1図~第10図は本発明の一度な例を示すら ので、取1図は平面図、第2図は新1図のⅡ~Ⅱ はに沿う矢板図、第3図は吸引給および吸引資系 の新面図、第4図は計数額節回路および収別効質 回路のプローでは、東方別(A )はは世界関係の行の 成に図、取る窓・日は11年の別・A・1 検出を一下い ドルーチンを含す成れで、第6回は11世界関係 のCPU動作を示す図、取7回及び取8回は15世 別面回路のCPU動作を示す図、項9回及び取1 0回は計数報節動作および利用類の動作の流れ込 である。

5 … … 吸引轴

4 1 … … 受光器(検出案子)

4 5 … …計数制配回路(データ選択手段)

4 6 … … 匈别斯爾手段

(遊祝手段 - 比較判別手段

・データ選択手段)

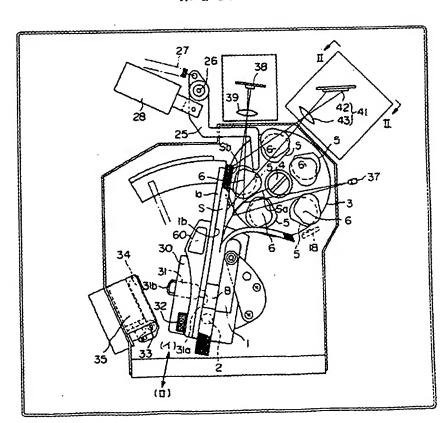
3 5 ··· ·· 操作スイッチ(データ選択手段)

6 4 ·····R O M (記憶手段)

出額人 ローレルパンクマシン株式会社

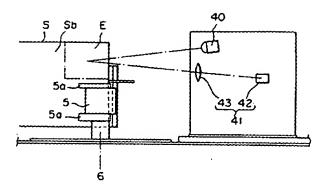
- 51 -

## 第1図

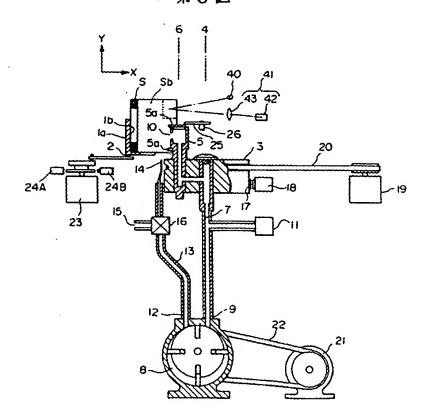


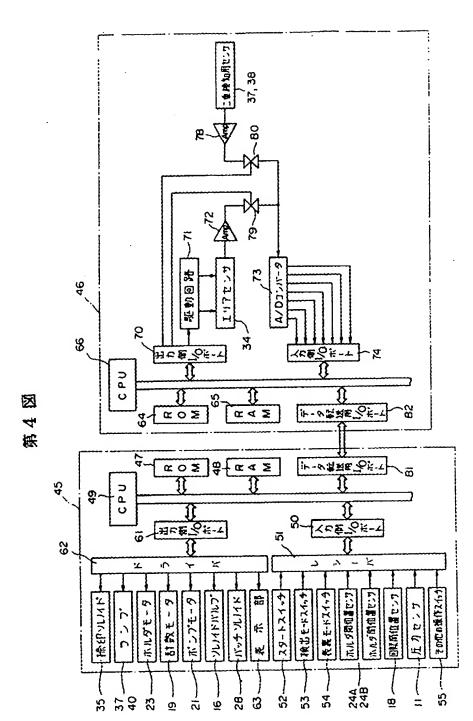
第2図



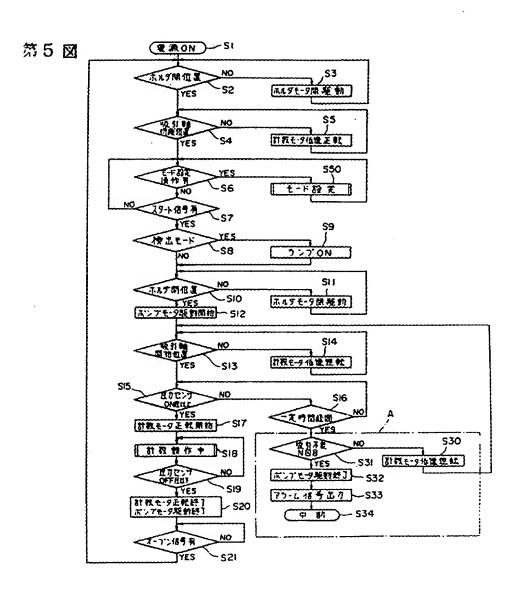


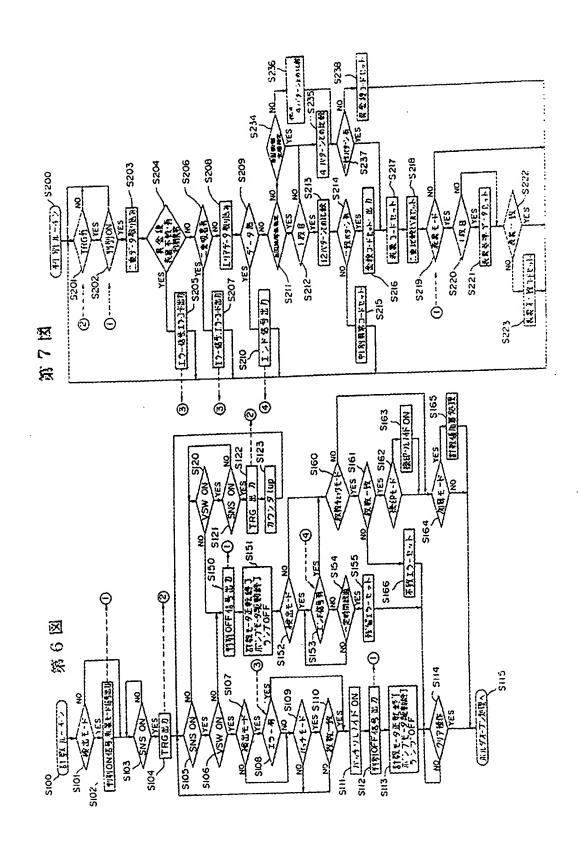
# 第3図





e de la communicación de destructiva de destructiva de la companya de la companya de la companya de la companya

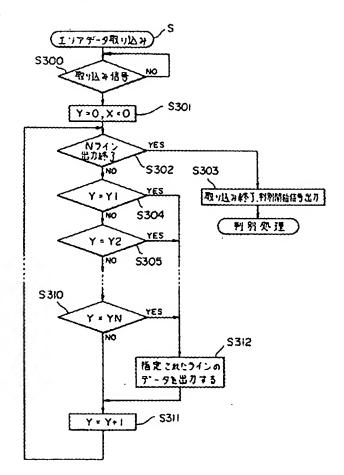


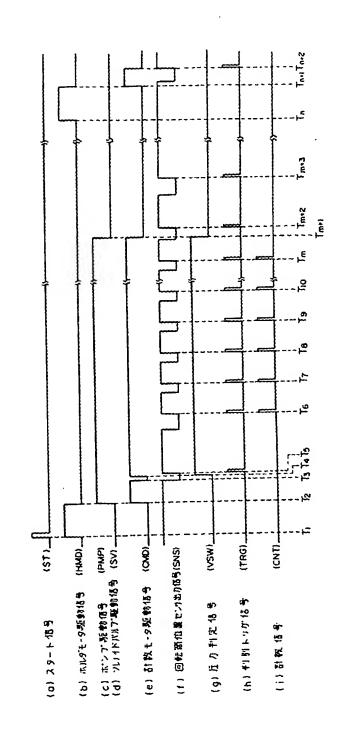


apha han sa marana an a

the state of the s







級 6 窓